





STONEX

CATALOGO PRODOTTI 3D **2026**

stonex.it

SLAM

Stonex offre un'ampia gamma di prodotti SLAM, in grado di generare nuvole di punti ad alta precisione. Tutti i dispositivi sono dotati di LiDAR, una fotocamera per l'acquisizione delle informazioni di texture e un modulo di navigazione inerziale.
La struttura integrata comprende un sistema di archiviazione e batterie sostituibili integrate. I risultati della mappatura sono visualizzabili in tempo reale tramite l'applicazione. Il software desktop consente di eseguire il post-processing dei dati acquisiti, generare nuvole di punti colorate ad alta precisione, creare immagini panoramiche e integrare i dati GNSS.
L'elemento distintivo degli SLAM Stonex è la stabilità e la robustezza dell'algoritmo, capace di ricostruire scenari complessi che rappresentano una sfida per questa tipologia di tecnologia.



RAPIDITÀ E CARICO DI LAVORO RIDOTTO

Non è più necessario eseguire scansioni da molteplici stazioni: è sufficiente muoversi all'interno dell'area da rilevare per acquisire l'intera nuvola di punti 3D, eliminando la necessità di lunghe operazioni di allineamento cloud-to-cloud.



ANTEPRIMA IN TEMPO REALE

Monitora l'acquisizione LiDAR in tempo reale grazie all'app dedicata per Android, che mostra direttamente sul campo la copertura rilevata con indicatori cromatici.



MISURA AUTOMATICA DEI PUNTI DI CONTROLLO

Durante l'acquisizione dei dati, il dispositivo può rilevare automaticamente anche i punti di riferimento, che possono essere associati a punti di controllo noti per georeferenziare o compensare le scansioni, oppure per verificare la qualità finale del rilievo.



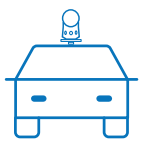
ALGORITMO POTENTE, RISULTATI AFFIDABILI

L'elaborazione dei dati richiede solo pochi clic per ottenere il miglior risultato in base allo scenario di rilievo, con la possibilità di processare anche lotti di scansioni. In ambienti particolarmente complessi, i parametri di elaborazione possono essere personalizzati per massimizzare la qualità del risultato.



RACCOLTA DI GEOTAG

Direttamente sul campo è possibile scattare fotografie o aggiungere note associate alla propria posizione. Queste informazioni saranno disponibili e consultabili direttamente all'interno della nuvola di punti.



AMPIA GAMMA DI ACCESSORI

Gli SLAM Stonex sono corredati da un'ampia gamma di accessori progettati per facilitarne l'utilizzo sul campo e adattarsi a diversi scenari operativi. Zaino, supporto a spalla e sistemi di montaggio su veicolo consentono di rilevare lunghe traiettorie in modo pratico e senza sforzo.

APPLICAZIONI

SLAM



SLAM - LOCALIZZAZIONE E MAPPATURA SIMULTANEE

La tecnologia Stonex SLAM offre una maggiore portata, un numero superiore di punti acquisiti al secondo e algoritmi di elaborazione integrati ai massimi livelli della categoria, garantendo una velocità di acquisizione senza pari e un'elevata affidabilità, anche negli ambienti di rilievo più complessi ed esigenti.

APPLICAZIONI

BIM & SETTORE IMMOBILIARE

Acquisisci un modello 3D completo di edifici civili o industriali con una semplice camminata attraverso l'area di interesse. Dai dati raccolti è possibile estrarre in modo rapido e semplice tutti gli elaborati necessari al progetto.

FACILITY MANAGEMENT

Documenta qualsiasi informazione utilizzando le immagini panoramiche, la modalità X-Whizz o la funzione Geotag, che consente di associare fotografie di dettagli e annotazioni direttamente alla posizione all'interno del rilievo.

BENI CULTURALI E DOCUMENTAZIONE

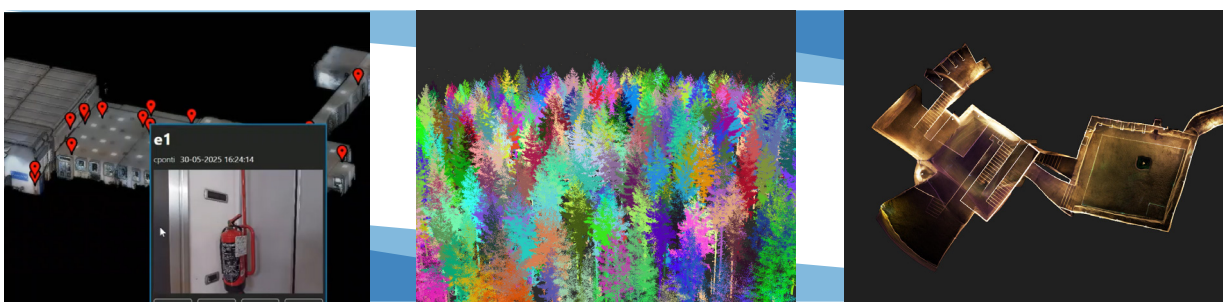
Acquisisci siti di interesse storico e culturale con la tecnologia SLAM, realizza immagini panoramiche e genera modelli 3D Gaussian Splatting per una documentazione immersiva e altamente realistica.

FORESTALE

Documenta lo stato delle aree boschive per rilevare la posizione degli alberi, misurare il diametro dei tronchi e quantificare la copertura vegetale.

GALLERIE E GROTTE

Rileva con precisione anche gli ambienti sotterranei più complessi, elaborando le scansioni di gallerie e cavità mediante un algoritmo dedicato, progettato per garantire risultati affidabili anche in condizioni estreme.



TECNOLOGIA

SLAM



X170GO

Sensore ad alte prestazioni con 128 canali, capace di acquisire fino a 2,6 milioni di punti al secondo e con una portata di 170 metri. È dotato di due fotocamere da 12 MP, che acquisiscono informazioni di texture e immagini panoramiche, oltre a una telecamera visiva di supporto, che migliora la ricostruzione degli ambienti più complessi. A completare la dotazione è presente una scheda GNSS integrata, che consente la georeferenziazione diretta dei rilievi e aumenta l'efficienza delle operazioni di acquisizione.



X200GO

La testa rotante integra un sensore LiDAR a 32 canali con portata fino a 300 m e 3 ritorni, affiancato da una scheda GNSS integrata e due fotocamere da 12 MP per texture e immagini panoramiche. Le mappe a colori vengono generate in tempo reale direttamente sullo scanner e possono essere ulteriormente ottimizzate tramite post-processing. L'IMU ad alta precisione rende il sistema ideale anche per l'impiego su droni UAV.



X120GO

X120GO è dotato di una testa LiDAR rotante con sensore a 16 o 32 canali. Esteticamente simile al modello X200GO, con cui condivide gran parte dell'hardware, offre una portata fino a 120 m, una copertura di 360° × 290° e la capacità di acquisire due ritorni.



X70GO

Integra una testa LiDAR rotante a 360° con portata fino a 70 m, una fotocamera da 12 MP per l'acquisizione delle texture e una telecamera visiva che migliora l'anteprima in tempo reale tramite l'app. Le mappe vengono generate direttamente nello scanner al termine dell'acquisizione e possono essere successivamente colorate e ottimizzate mediante il software di post-processing.



X40GO

Dotato dello stesso sensore del X70GO, questo modello utilizza un LiDAR fisso, orientato per massimizzare la copertura senza testa rotante. La fotocamera da 12 MP con ampio campo visivo consente la colorazione della nuvola di punti.
Una soluzione semplice, conveniente e ideale per il rilievo di interni e la generazione di planimetrie.

I modelli X70GO, X120GO e X200GO combinano il rilievo mobile e stazionario grazie alla modalità X-Whizz. Questa soluzione SLAM consente di acquisire rapidamente grandi aree e, allo stesso tempo, di aumentare la risoluzione nei punti di interesse effettuando brevi scansioni statiche. È sufficiente montare il dispositivo su un monopiede e mantenerlo fermo per alcuni secondi nelle aree chiave. Il risultato è il perfetto equilibrio tra velocità di acquisizione e livello di dettaglio.

SLAM



ACCESSORI

Espandi le funzionalità dei tuoi laser scanner SLAM con una gamma di accessori dedicati, progettati per migliorare l'efficienza operativa e adattarsi a ogni scenario di rilievo.

PIATTAFORMA/ESTENSIONE

	X40GO	X70GO	X120GO	X200GO	X170GO
ZAINO	n/a	√	√	√	n/a
MODULO RTK	n/a	√	Integrata	Integrata	Integrata
360° CAMERA	Insta360 X4/X4 Air/ X5/DJI Osmo360	Insta360 X4/X4 Air/ X5/DJI Osmo360	Integrata + Insta360 X4/X4 Air/ X5/DJI Osmo360	Integrata + Insta360 X4/X4 Air/ X5/DJI Osmo360	Integrata
SUPP. PER VEICOLO	n/a	n/a	√	√	√
SUPPORTO PER UAV	n/a	n/a	DJI M300/350/400	DJI M300/350/400	n/a
RADIO MODEM	n/a	n/a	Stonex SR02	Stonex SR02	n/a
SUPPORTO PER SMARTPHONE	Sistema Magnetico	Morsetto	Morsetto	Morsetto	Sistema Magnetico

PANO CAMERA

Arricchisci il tuo rilievo SLAM con funzionalità aggiuntive, come l'acquisizione di immagini panoramiche a 360°, per ottenere una documentazione ancora più completa e dettagliata.

SPEC. PANO CAMERA		
MODELLO	Insta360 X4/X4 Air/X5/X6	DJI Osmo360
RISOLUZIONE [1]	16.6 MPx	18MPx
AUTONOMIA OPERATIVA	135/185 min	100/190 min
PESO	circa 200 g	circa 180 g



[1] Dopo l'elaborazione con il software desktop

SLAM

SHOULDERS HOOK (GANCIO SPALLA)

Distribuisci il peso del dispositivo su entrambe le spalle, lasciando le mani libere durante il rilievo. Regolabile in altezza e inclinazione, è pratico da indossare e rimuovere.

SPECIFICHE FISICHE	
Peso sistema	3.2 kg
Dimensioni	300mm x 300mm x 640mm



MODULO RTK

Il modulo RTK offre numerosi vantaggi. Consente innanzitutto di georeferenziare la nuvola di punti in un sistema di coordinate globale e, nei rilievi di grandi dimensioni, contribuisce a migliorare la qualità e la coerenza del modello 3D finale.

Integrando i dati GNSS con quelli di LiDAR e IMU, il sistema aumenta precisione e affidabilità. Quando il segnale satellitare non è disponibile, ad esempio in ambienti interni, la localizzazione continua grazie ai dati forniti da LiDAR e IMU.

Completa il tuo X70^{GO} con il modulo RTK.



RICEVITORE	
Segnali satellitari tracciati	GPS L1, L2 GLONASS L1, L2 GALILEO E1, E5b BDS B1, B2
Fixed RTK (RMS)	Horizontal: 1 cm + 1 ppm Vertical: 1.5 cm + 1 ppm
Frequenza di aggiornamento	20Hz
Precisione temporale	20ns
Preci. della velocità (RMS)	0.03 m/s
Modem	LTE FDD: B1/B3/B5/B8 LTE TDD: B34/B38/B39/B40/B41 GSM: 900/1800MHz

SPECIFICHE FISICHE	
Peso	1.8 Kg
Dimensioni	196 mm × 80 mm × 39 mm
Temperatura operativa	-20°C to +50°C (-4°F to 122°F)
Protezione acqua/polvere	IP54

ANTENNA	
Dimensioni	27.5 mm × 56 mm
Peso	15.3 g
Opzionale	SA85 per zaino/supp. per veicolo

ALIMENTAZIONE	
Type-C USB	20V
Presa aeronautica	12V-20V

ZAINO

Zaino con supporto per antenna GNSS, progettato per trasportare il dispositivo in modo confortevole durante il rilievo. Ideale per lunghe acquisizioni, consente di operare con la massima libertà di movimento.

SPECIFICHE FISICHE	
MATERIALE	Nylon, alluminio
DIMENSIONI	250 x 250 x 1000 mm
PESO	1,7kg (solo struttura)

CONFIGURAZIONI
X70^{GO} - modulo RTK - SA85
X120^{GO} - SA85
X200^{GO} - SA85



SUPPORTO DRONE

Completa il rilievo da qualsiasi punto di vista montando X120^{GO} e X200^{GO} sui droni DJI, per acquisizioni aeree rapide, sicure e ad alta precisione.

MODALITÀ OPERATIVA	
RTK	DJI M300/M350
PPK	DJI M400



SUPPORTO PER VEICOLO

Monta in modo sicuro X120^{GO} o X200^{GO} su un veicolo per acquisire dati di ambienti urbani, effettuando rilievi in movimento fino a 20 km/h.



SPECIFICHE FISICHE	
Materiale scocca	Alluminio
Peso	6.3 kg
Dimensioni (escluso fissaggio)	250 × 180 × 660 mm
Modalità di fissaggio	Ventose autoaspiranti
Tempo operativo delle ventose	8-12 ore

ASTA TELESCOPICA

Utilizza il dispositivo su monopiede per eseguire rilievi stazionari nelle aree chiave con la modalità X-Whizz. Grazie al sistema di bloccaggio rapido, l'asta è regolabile fino a 1,60 m, mentre l'impugnatura ergonomica garantisce comfort e stabilità durante l'utilizzo.



SLAM

COMPARAZIONE PRODOTTI



	X40GO	X70GO	X120GO	X200GO	X170GO
LIDAR					
Sensore	Livox Mid-360	Livox Mid-360	Hesai XT16 | XT32	Hesai XT32M2X	Ouster OS1
Portata Max	70 m @80% reflectivity	70 m @80% reflectivity	120 m	300 m	170 m @80% reflectivity
Portata Min	0.1 m	0.1 m	0.05 m	0.5 m	0.5 m
Frequenza di scansione del punto	200.000 pts/s	200.000 pts/s	320.000 | 640.000 pts/s [1]	640.000 pts/s [2]	2.600.000 pts/s
Numero di ritorni	1	1	2	3	1
Campo visivo	360°H, -7~52°V	360° x 360°	360° x 290°	360° x 290°	360° x 42.4°
Classe Laser		Class 1 eye-safe per IEC/EN 60825-1:2014			
RGB CAMERA					
N° di pixels	12 Mpx	12 Mpx	24 Mpx (2 camere, 12 MPx ciascuna)	24 Mpx (2 camere, 12 MPx ciascuna)	24 Mpx (2 camere, 12 MPx ciascuna)
FOV	143° x 131°	143° x 131°	360° x 130°	360° x 130°	360° x 147°
Lunghezza focale	1.26 mm	1.26 mm	1.26 mm	1.26 mm	6.7 mm
Risoluzione	4000 x 3000 px	4000 x 3000 px	8000 x 3000 px	8000 x 3000 px	8000 x 3000 px
Dimensioni sensore	1/2.3 inch	1/2.3 inch	1/2.3 inch	1/2.3 inch	1/2 inch
Dimensioni Pixel	1.55 µm	1.55 µm	1.55 µm	1.55 µm	1.6 µm
SISTEMA					
Accuratezza relativa[3]	6 mm	6 mm	4 mm	4 mm	6 mm
Accuratezza globale[4]	2 cm	2 cm	2 cm	2 cm	2 cm
Supporto pinti di controllo			Terra e muri		
App di cattura			Android & iOS		
Archiviazione	512 GB SSD	512 GB SSD	512 GB SSD	512 GB SSD	1 TB SSD
Modalità operativa	Modalità SLAM	Modalità SLAM & X-Whizz	Modalità SLAM & X-Whizz	Modalità SLAM & X-Whizz	Modalità SLAM

1. X120GO - 16:

320.000 pts/s (single return)
640.000 pts/s (dual return)

1. X120GO - 32:

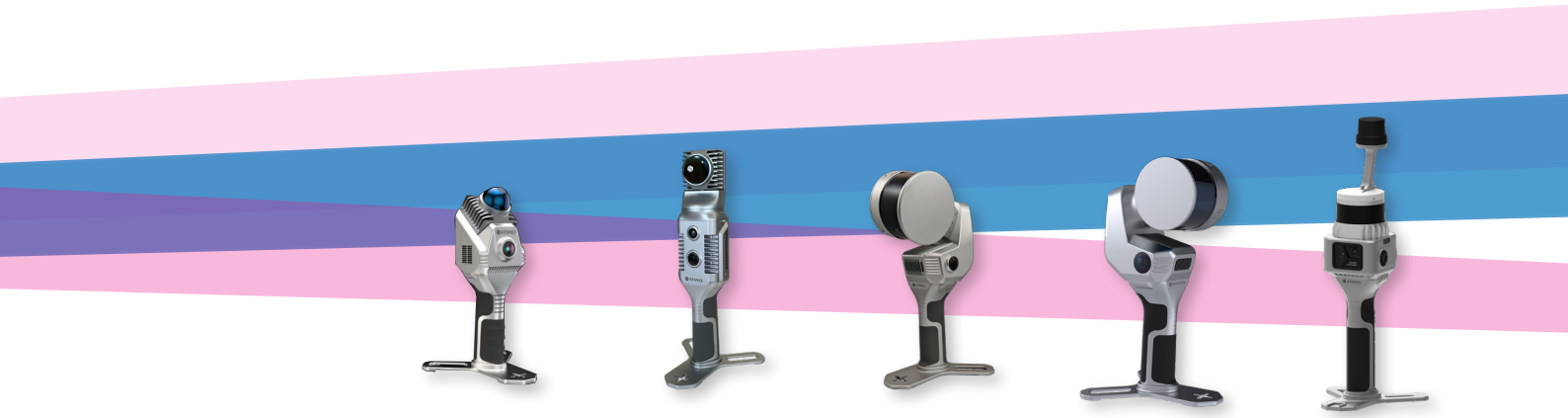
640.000 pts/s (single return)
1.280.000 pts/s (dual return)

2. X200GO

640.000 pts/s (single return)
1.280.000 pts/s (dual return)
1.920.000 pts/s (triple return)

3. In ambiente controllato, dati processati con Cube-3d Genesys

4. In ambiente controllato, dati processati con Cube-3d Genesys, compensazione elastica



	X40GO	X70GO	X120GO	X200GO	X170GO
SPECIFICHE ELETTRICHE					
Consumo energia	18 W	20 W	26 W	26 W	32 W
Voltaggio sistema	20 V	20 V	20 V	20 V	8-182 V
Tempo operativo [5]	1.7 h (singola batteria)	1.5 h (singola batteria)	1.2 h (singola batteria)	1.2 h (singola batteria)	2 h (singola batteria)
Voltaggio batteria entrata	5-20 V	5-20 V	5-20 V	5-20 V	12 V
Voltaggio batteria uscita	10.8 V	10.8 V	10.8 V	10.8 V	10.8 V
Capacità batteria	3000 mAh	3000 mAh	3000 mAh	3000 mAh	6600 mAh
Peso batteria	400 g	400 g	400 g	400 g	600 g
SPECIFICHE FISICHE					
Peso	650 g (senza batteria)	925 g (senza batteria)	1.6 kg (senza batteria)	1.26 kg (senza batteria)	870 g (senza batteria)
Dimensioni	283.8 x 173.8 x 170 mm	364.5 x 173.8 x 170 mm	404 x 170 x 188 mm	403.6 x 173.8 x 170 mm	350 x 105 x 115 mm
Temperatura operativa	Da -20°C a +50°C (Da -4°F a 122°F)				
Protezione acqua/polvere	IP54	IP54	IP64	IP64	IP54
RICEVITORE GNSS					
Segnali Satellitari	-	Esterno (modulo RTK)	**GPS** L1 C/A/L2P(Y)/ L2C/L5 **GLONASS** L1/L2 **Galileo** E1/E5a/E5b **BDS** B1I/B2I/B3 **QZSS** L1/L2/L5	**GPS** L1 C/A/L2P(Y)/ L2C/L5 **GLONASS** L1/L2 **Galileo** E1/E5a/E5b **BDS** B1I/B2I/B3I **QZSS** L1/L2/L5	**GPS** L1 C/A/L2P(Y)/ L2C/L5 **GLONASS** L1/L2/L3 **Galileo** E1/E5a/E5b/ E6 **BDS** B1I/B2I/B3I, B1c, B2a, B2b **QZSS** L1/L2/L5
RTK (RMS)	-	Esterno (modulo RTK)	H 0.8 cm + 1 ppm V 1.5 cm + 1 ppm	H 0.8 cm + 1 ppm V 1.5 cm + 1 ppm	H 0.8 cm + 1 ppm V 1.5 cm + 1 ppm

5. Solo SLAM, nessuna piattaforma esterna

cube-3d GENESYS



Dalle scansioni Stonex a nuvole di punti pronte all'uso

Semplifica i flussi di elaborazione più complessi e riduci drasticamente i tempi di processing grazie a un'interfaccia intuitiva e ottimizzata, senza rinunciare a qualità, precisione e flessibilità di configurazione. Oltre all'elaborazione delle traiettorie SLAM, il software consente la georeferenziazione GNSS delle nuvole di punti, la generazione di immagini panoramiche e la creazione di modelli 3D fotorealistici tramite tecnologia Gaussian Splatting.

PROCESS - Motore SLAM

Genera nuvole di punti ad alta precisione con un avanzato motore SLAM, progettato per garantire prestazioni affidabili anche in ambienti complessi, ristretti o con pochi elementi di riferimento.

GEOREFERENCE - RTK PPK & GCPs

Georeferenzia le nuvole di punti con **RTK, PPK o Ground Control Points (GCP)**. Allinea più sessioni di rilievo in sistemi di coordinate locali o globali, mantenendo un'elevata precisione spaziale.

VALIDATE - Controllo qualità

Crea report dettagliati per verificare la qualità dell'elaborazione e l'accuratezza del rilievo. Utilizza i punti di controllo per correggere i risultati o come punti di verifica indipendenti.

ENRICH - Panorami e 3D Gaussian Splatting

Arricchisci le nuvole di punti con **immagini panoramiche ad alta risoluzione** e modelli 3D **Gaussian Splatting** (3DGS), ottenendo dataset più completi e realistici per visualizzazione e condivisione.

DELIVER - Esportazione

Esporta nuvole di punti e immagini panoramiche in alta qualità, pronte per essere aperte in Cube-3D Scanner per editing, analisi e consegna del progetto.

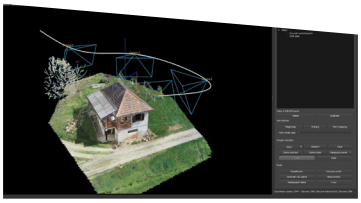
cube·3d



Cube-3D è la tua soluzione completa per la gestione dei dati 3D.

Espandi il tuo ecosistema Cube-3d con i moduli Photo e Scanner per completare il tuo flusso di lavoro di rilievo 3D.
Elabora immagini o video con algoritmi fotogrammetrici avanzati per generare ricostruzioni 3D accurate, oppure unisci nuvole di punti provenienti da più progetti e sensori in un unico dataset integrato.
Sfrutta potenti strumenti CAD e funzionalità avanzate, come la classificazione automatica, la generazione di ortofoto, le sezioni trasversali, il calcolo dei volumi e molto altro: tutto ciò di cui hai bisogno per analizzare, gestire e fornire risultati di rilievo professionali.
Il visualizzatore cloud integrato si connette perfettamente a Cube-3d, consentendo di condividere facilmente i progetti con i clienti tramite un semplice link web e favorendo una collaborazione efficiente da qualsiasi luogo.
Scegli la tipologia di licenza più adatta alla tua attività: licenze perpetue per un utilizzo a lungo termine oppure piani in abbonamento flessibili, pensati per rispondere alle esigenze professionali in continua evoluzione.

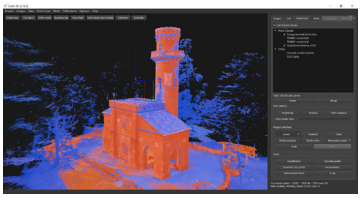
MODULO DI FOTOGRAMMETRIA





Elabora tutte le tue immagini in un unico progetto, sia che provengano da fotocamere portatili, UAV o configurazioni multicamera, e crea modelli 3D ad alta definizione con un'accuratezza eccezionale. Genera in pochi minuti una rappresentazione completa del sito, georeferenziata e correttamente orientata nello spazio.
Cube-3d **rileva automaticamente i GCP** e i punti caratteristici durante la fase di orientamento, consentendo una verifica rapida. Con i target STONEX, il centramento è immediato, permettendo di risparmiare ulteriore tempo. Sono inoltre supportati i target codificati, per workflow completamente automatizzati.
Se utilizzi droni RTK, raggiungere un'accuratezza centimetrica è semplice, anche senza GCP.

MODULO SCANNER



Importa nuvole di punti provenienti da LiDAR, laser scanner e, senza alcuna limitazione, da qualsiasi strumento in grado di generarle. Pieno supporto per gli scanner STONEX e un'ampia gamma di formati di importazione. **Registra le nuvole di punti** direttamente in Cube-3D e sfrutta tutti gli eccellenti strumenti che mette a tua disposizione.

VISUALIZZATORE CLOUD

Carica i tuoi risultati su **Cube-3d Cloud e accedi ai tuoi progetti sempre e ovunque**. Visualizza nuvole di punti, mesh, ortofoto e dati CAD direttamente da qualsiasi dispositivo. Ti basta condividere un link: i tuoi clienti potranno esplorare viste dettagliate ed eseguire analisi approfondite senza dover installare software specifici. Metti a loro disposizione strumenti per effettuare misurazioni precise, inserire annotazioni e persino confrontare le diverse fasi del progetto.

FUNZIONALITÀ PRINCIPALI

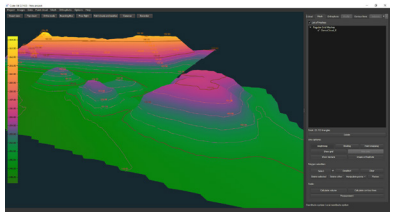
ORTOFOTO E X-RAY

Consente di generare ortofoto digitali ad alta risoluzione, reali e tradizionali, con precisione centimetrica e dettagli perfettamente georeferenziati. La funzione X-Ray permette di "vedere attraverso" le coperture degli edifici, rendendo molto più semplice il tracciamento delle pareti e di elementi simili su una mappa di rilievo. Dalle viste X-Ray 2D è possibile generare planimetrie personalizzandone dimensioni e posizione.



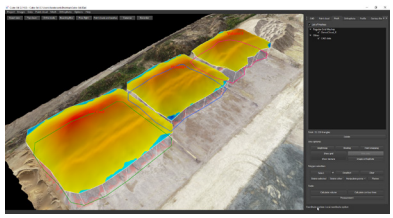
SEZIONI, PROFILI E CURVE DI LIVELLO

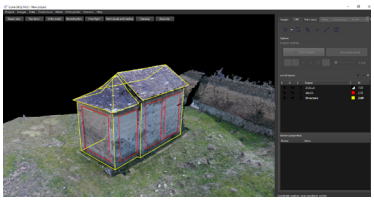
A partire dai dati della nuvola di punti, è possibile tracciare una linea di definizione e calcolare singole sezioni verticali oppure profili trasversali multipli a intervalli definiti dall'utente. È inoltre possibile creare istantaneamente mappe topografiche ed esplorare facilmente i dati altimetrici del terreno in 2D o 3D, grazie al calcolo automatico delle curve di livello.



VOLUMI

Calcolo dei volumi, con confronto tra diversi modelli per le operazioni di scavo e riporto (cut & fill). Strumenti dedicati consentono di spostare i punti, aumentare o diminuire le quote, eseguire spianamenti, ecc., permettendo di prevedere le superfici e i risultati futuri dell'area.





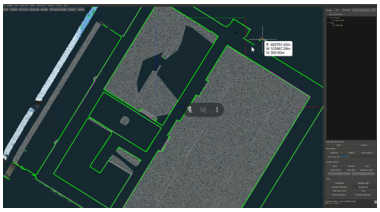
MOTORE CAD

Le funzioni CAD integrate permettono di lavorare ai progetti con un sistema completo di livelli (layer), strumenti di snap, opzioni di disegno e strumenti di misurazione. Non è necessario utilizzare ulteriori software CAD di terze parti.



MISURAZIONI SU IMMAGINI PANORAMICHE

Importazione di nuvole di punti E57 con immagini panoramiche e possibilità di passare da un'immagine all'altra per effettuare le misurazioni. L'utilizzo della fotocamera panoramica consente una visione più chiara dell'ambiente, facilitando e rendendo più precise le operazioni di misurazione.



VETTORIALIZZAZIONE

In pochi clic è possibile estrarre automaticamente le linee dalle planimetrie della nuvola di punti. Possibilità di modificare il risultato della vettorializzazione e, se necessario, allineare le linee tramite snap. I risultati CAD possono essere esportati in modo semplice e immediato.

COMPARAZIONE MODULI



	modulo GENESYS	modulo PHOTO	modulo SCANNER
PROCESSAMENTO DATI SLAM	√*	-	-
GENERAZIONE MODELLO 3D DA IMMAGINI/VIDEO	-	√	Passa a PRO
GENERAZIONE MESH	-	√	√
ORIENTAMENTO GCP	√*	√	√
REGISTRAZIONE MANUALE	-	Passa a PRO	√
GENERAZIONE VISTE 2D & PLANIMETRIE	-	Passa a PRO	√
VETTORIZZAZIONE SU PLANIMETRIE	-	Passa a PRO	√
STRUMENTI CAD SU MESH/ POINT CLOUD	-	√	√
STRUMENTI CAD SU IMMAGINI ORIENTATE	-	√	Passa a PRO
MISURA SU IMMAGINI PANO	√	Passa a PRO	√
CLASSIFICAZIONE	-	√	√
VOLUME	-	√	√
ORTOFOTO	-	√	√
SEZIONI E PROFILI	-	√	√
CURVE DI LIVELLO	-	√	√
REGISTRAZIONE VIDEO DEL PERCORSO	-	√	√
3D GAUSSIAN SPLATTING	√*	-	-
CLOUD VIEWER	-	√ con piano manutenzione attivo	√ con piano manutenzione attivo

* Da SLAM Stonex

FOTOGRAMMETRIA DI NUOVA GENERAZIONE

XVS



Il sistema integra immagini ad alta risoluzione, sistemi inerziali e algoritmi avanzati per acquisire lo scenario e generare un modello 3D tramite fotogrammetria. Durante l'acquisizione in movimento, l'interfaccia guida l'operatore in tempo reale, indicando la velocità di movimento e segnalando quando è necessario ripassare su un'area per garantire una corretta sovrapposizione delle immagini.

ACCURATO

Un algoritmo intelligente seleziona le immagini migliori e aumenta la precisione del modello 3D. Con un'acquisizione ravvicinata, a circa 1 metro dall'elemento, e chiudendo il percorso sul punto di partenza (loop closure), è possibile raggiungere una precisione di 2–3 mm.

TEXTURE HD

Grazie alle immagini ad alta risoluzione, consente di ricostruire la texture dei materiali scansionati con elevata precisione, chiarezza e realismo, valorizzando anche i dettagli più fini.

FACILE DA USARE

Pratico e intuitivo, può essere utilizzato da più persone all'interno di un'azienda o istituzione, anche senza esperienza con gli scanner 3D. L'applicazione guida l'utente durante la raccolta dei dati sul campo, rendendo il processo semplice e immediato.

RISULTATI IN SCALA E LIVELLATI

Grazie al rilevamento automatico dei target e all'utilizzo di sistemi inerziali, è possibile ottenere risultati correttamente scalati e livellati.

VERSATILE

Lo scanner XVS consente di documentare diversi scenari urbani, come infrastrutture, ricostruzioni di incidenti, interventi su allacciamenti gas e acqua, facciate di edifici e molto altro. L'elevata accuratezza geometrica e il realismo dei colori lo rendono ideale anche per attività archeologiche, architettoniche e geologiche.

APPLICAZIONI

- URBANISTICA
- INFRASTRUTTURE
- GEOLOGIA
- ARCHEOLOGIA
- RESTAURO

SOLUZIONI SOFTWARE DEI NOSTRI PARTNER

Tcp PointCloud Editor

by

aplitop



TCP PointCloud Editor

Grazie alla collaborazione tra Stonex e Aplitop, puoi provare questo potente software con i nostri Laser Scanner.

- Importa nuvole di punti nei formati standard e le visualizza in base ad attributi come colore, intensità, categoria, ecc.
- Importa immagini dal formato E57.
- Misura e disegna sulla nuvola di punti o sulle immagini a 360° in modo semplice e intuitivo.
- Crea profili in pianta e in elevazione.
- Gestisce facilmente i geotag.

E molto altro.

Origins

by

PointCab



PointCab Origins

Grazie alla collaborazione tra Stonex e PointCab, puoi gestire le tue nuvole di punti in modo semplice ed efficace.

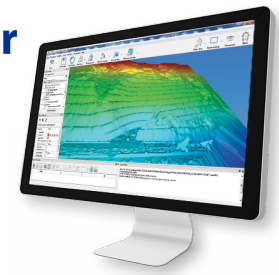
PointCab Origins è uno strumento completo per l'elaborazione e l'analisi delle nuvole di punti, compatibile con tutti i principali Laser Scanner e con i sistemi CAD e BIM.

Reconstructor

by

GEXCEL

GEOMATICS & EXCELLENCE



Reconstructor

Un software multi-sensore e multi-risoluzione, utilizzato in tutto il mondo per gestire nuvole di punti 3D e immagini provenienti da diverse piattaforme LiDAR e di imaging.

Reconstructor ti guida attraverso un workflow completo e intuitivo, con moduli espandibili e configurabili in base alle tue esigenze.

EDGEWISE LITE

by

CLEAREDGE3D



Edgewise Lite

Le soluzioni ClearEdge3D trasformano grandi quantità di dati 3D grezzi, acquisiti tramite laser scanner, in informazioni strutturate facilmente integrabili nei workflow BIM e CAD.

Per Stonex è stata sviluppata una versione dedicata, EdgeWise Lite, pensata per ottimizzare la modellazione delle nuvole di punti generate da sistemi SLAM.

SEDE EUROPEA

Stonex è un'azienda italiana con sede nei pressi di Milano. Grazie a una rete di oltre 200 distributori qualificati in tutto il mondo, è oggi una delle aziende leader a livello globale nel settore della misurazione e del rilievo. I prodotti Stonex combinano le tecnologie più avanzate con un design pratico e funzionale, pensato per semplificare il lavoro quotidiano. Le esigenze di ogni cliente vengono soddisfatte grazie a un team qualificato, in grado di gestire con competenza ogni richiesta, sia nella fase pre-vendita che nel servizio post-vendita.

SEDE USA

La sede di Stonex per il mercato nordamericano è situata a Concord, nel New Hampshire. Questa presenza strategica negli Stati Uniti consente a Stonex di rispondere con maggiore efficacia alle esigenze dei clienti americani, offrendo un supporto più capillare sul territorio e consolidando la propria posizione come realtà internazionale di riferimento nel settore della misurazione e del rilievo.

STONEX

SCOPRI DI PIÙ

EUROPE HQ | Viale dell'Industria 53 | 20037 Paderno Dugnano (MI) – Italy

USA HQ | 54 Regional Drive | Concord – NH – 03301 – USA

+39 02 78619201 | info@stonex.it

stonex.it